

السيكلويد ومسائل محلولة

عرف السيكلويد ثم استنتج المعادلة الذاتية للسيكلويد.

الحل

السيكلويد هو المنحنى الذي ترسمه نقطة على محيط قرص نصف قطره a ويتحرك حركة تدريجية بحته على مستقيم ثابت.

بفرض أن النقطة p والتي تقع على محيط القرص في البداية كانت منطبقة على o وبعد دوران القرص بزاوية t تحركت p حتى وصلت إلى p' وبالتالي فإن إحداثيي النقطة p'

هما (x, y) حيث

$$x = oo' + a \cos \theta = o'p' + a \cos \theta = at + a \cos \theta \quad (1)$$

$$y = p'r = p'c'' + a = a \sin \theta + a \quad (2)$$

ومن هندسة الشكل نجد أن $t + \theta = \frac{3\pi}{2}$ أي أن

$$\theta = \frac{3\pi}{2} - t \quad (3)$$

وبالتعويض من (3) في (2), (1) نحصل على

$$x = at - a \sin t \quad (4)$$

$$y = a - a \cos t \quad (5)$$

المعادلتان (5), (4) تمثلان البارامتريتان للسيكلويد.

ولإيجاد المعادلة الذاتية للسيكلويد نفاضل (5), (4) بالنسبة إلى t فنحصل على

$$\frac{dy}{dt} = a \sin t \quad (7)$$

$$\frac{dx}{dt} = a - a \cos t \quad (6)$$

وبقسمة (7) على (6) نحصل على

$$\frac{dy}{dx} = \cot \frac{t}{2} = \tan\left(\frac{\pi}{2} - \frac{t}{2}\right) = \tan(-\psi) \quad (8)$$

$$t = \pi + 2\psi \quad (9) \text{ وبالتعويض من (9) في (5), (4) نحصل على}$$

$$x = a\pi + 2a\psi + a \sin 2\psi \quad (10)$$

$$y = a - a \cos 2\psi \quad (11)$$

وبتفاضل (11), (10) بالنسبة إلى ψ فنحصل على

$$dx = 2a d\psi + 2a \cos 2\psi d\psi \quad (12)$$

$$dy = 2a \sin 2\psi d\psi \quad (13)$$

وبتربيع (12), (13) والجمع نحصل على

$$(ds)^2 = (dx)^2 + (dy)^2 = 16a^2 \cos^2 \psi (d\psi)^2 \quad (14)$$

نحصل على $s = 4a \sin \psi + c_1$ حيث c_1 ثابت يعين من الشرط عند $\psi = 0$ كانت عن

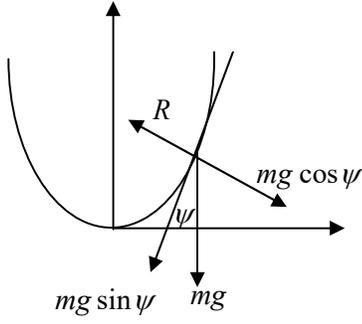
$$ds = 4a \cos \psi d\psi \quad (15) \text{ وبتكامل}$$

كانت $s = 0$ ومنها نحصل على $c_1 = 0$ وتصبح المعادلة الذاتية للسيكلويد على الصورة

$$s = 4a \sin \psi$$

مثال 1:

قذف جسم بسرعة من ناب سيكلويد أملس محوره رأسى ورأسه إلى أسفل أثبت أن زمن الوصول إلى رأس السيكلويد يساوى $2\sqrt{\frac{a}{g}} \tan^{-1} \sqrt{\frac{4ag}{v_0^2}}$ حيث a نصف قطر الدائرة المولدة للسيكلويد.



الحل
معادلتا حركة جسيم يتحرك على منحنى سيكلويدي أملس هما

$$m\ddot{s} = -mg \sin \psi \quad (1)$$

$$m \frac{\dot{s}^2}{\rho} = R - mg \cos \psi \quad (2)$$

والمعادلة الذاتية للسيكلويد هي

$$s = 4a \sin \psi \quad (3)$$

وبالتعويض من (3) في (1) نحصل على

$$\ddot{s} = \frac{-g}{4a} s \quad (4)$$

المعادلة (4) تمثل معادلة حركة توافقية بسيطة حلها العام هو

$$s = A \cos \omega t + B \sin \omega t \quad (5)$$

حيث $\omega = \sqrt{\frac{g}{4a}}$ ، A, B ثابتان يعينان من الشروط الابتدائية للحركة وهي عند $t = 0$ كانت

$s = 4a, \dot{s} = -v_0$ والإشارة السالبة لأن السرعة في اتجاه تناقص s ومن هذين الشرطين نحصل

على $A = 4a, B = -\frac{v_0}{\omega}$ وبذلك تصبح المعادلة (5) على الصورة التالية

$$s = 4a \cos \omega t - \frac{v_0}{\omega} B \sin \omega t \quad (6)$$

وعندما يصل الجسيم الى الرأس تكون $s = 0$ وبذلك نحصل من المعادلة (6) على

$$t = 2 \sqrt{\frac{a}{g}} \tan^{-1} \sqrt{\frac{4ag}{v_0^2}}$$

مثال 2:

أنبوبة رفيعة ملساء على شكل سيكلويد تثبت بحيث كانت محورها رأسيا و رأسها إلى أسفل قذف بداخل الأنبوبة من الرأس جسم صغير بسرعة $3\sqrt{ag}$ اثبت أن هذا الجسم ينطلق من فوهة الأنبوبة بسرعة $\sqrt{5ag}$.

الحل

معادلتنا حركة جسم داخل أنبوبة ملساء على شكل سيكلويد هما:

$$m\ddot{s} = -m g \sin \psi \quad (1)$$

$$m \frac{\dot{S}^2}{\rho} = R - m g \cos \psi \quad (2)$$

والمعادلة الذاتية للسيكلويد هي

$$S = 4a \sin \psi \quad (3)$$

بالتعويض من (3) في (1) نحصل على

$$\ddot{S} = \frac{-g}{4a} S \quad (4)$$

المعادلة (4) يمكن كتابتها على الصورة

$$\dot{S} d\dot{S} = \frac{-g}{4a} S dS \quad (5)$$

بتكامل (5) نحصل على

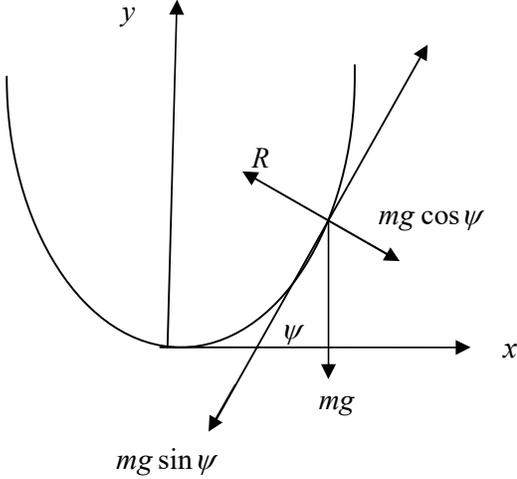
$$\frac{\dot{S}^2}{2} = \frac{-g}{8a} S^2 + c_1 \quad (6)$$

حيث c_1 ثابت يعين من الشروط الابتدائية للحركة وهي عند $S=0$ كانت $\dot{S} = 3\sqrt{ag}$ ومنها

نحصل على أن $c_1 = \frac{9}{2}ag$ وبذلك تصبح المعادلة (6) على الصورة

$$\dot{S}^2 = 9ag - \frac{9}{4a} S^2 \quad (7)$$

ومن المعادلة (7) نحصل على أن



$$\dot{s}_{s=4a}^2 = 9ag - 4ag = 5ag \quad (8)$$

$$\therefore \dot{s}|_{s=4a} = \sqrt{5ag} \quad (9)$$

المعادلة (9) تمثل سرعة الانطلاق من فوهة الأنبوبة.

مثال 3:

ثبت سلك سيكلويدى خشن محوره راسي ورأسه إلى أسفل إذا انزلت حلقة على السلك مبتدئة من

سكون من ناب السيكلويد و منتهية إلى سكون عند الرأس اثبت أن $\mu e^{\frac{\pi}{2}} = 1$ حيث μ هو معامل الاحتكاك

الحل

من الهندسة يتضح ان الاحداثيات المناسبة لدراسة الحركة هي الاحداثيات الذاتية و بالتالى فان

معادلتى حركة جسيم يكونان طبقا لقانون نيوتن الثانى على الصورتين التاليتين

$$m\ddot{s} = \mu R - mg \sin \psi \quad (1)$$

$$m \frac{\dot{s}^2}{\rho} = R - mg \cos \psi \quad (2)$$

و المعادلة الذاتية للسيكلويد هي

$$s = 4a \sin \psi \quad (3)$$

بضرب (2) فى μ والطرح من (1) نحصل على

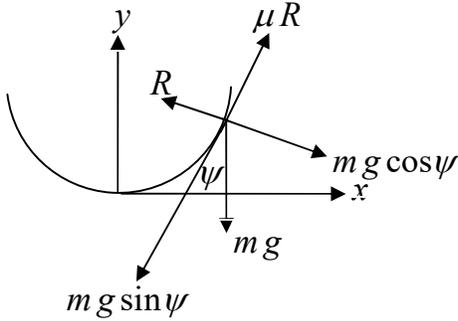
$$\ddot{s} - \frac{\mu \dot{s}^2}{\rho} = \mu g \cos \psi - g \sin \psi \quad (4)$$

المعادلة (4) يمكن كتابتها على الصورة

$$\frac{d\dot{s}^2}{d\psi} - 2\mu \dot{s}^2 = 4ag(\mu + \mu \cos 2\psi - \sin 2\psi) \quad (5)$$

المعادلة (5) تمثل معادلة تفاضلية خطية حلها العام هو

$$\dot{s}^2 = -2ag + \frac{2ag}{\mu^2 + 1} [2\mu \sin 2\psi + (1 - \mu^2) \cos 2\psi] + ce^{2\mu\psi}$$



حيث c ثابت يعين من الشروط الابتدائية للحركة و هي $\dot{s}=0$ عند $\psi=0, \frac{\pi}{2}$ ومنها نحصل على

$$c = \frac{4ag\mu^2}{1+\mu^2} \quad (6)$$

$$c = \frac{4age^{-\mu\pi}}{1+\mu^2} \quad (7)$$

ومن المعادلتين (6),(7) نحصل على

$$\mu^2 = e^{-\mu\pi} \quad (8)$$

بضرب طرفي (8) في $e^{\mu\pi}$ وأخذ الجذر التربيعي لطرفي الناتج نحصل على

$$\mu e^{\frac{\mu\pi}{2}} = 1 \quad (9)$$

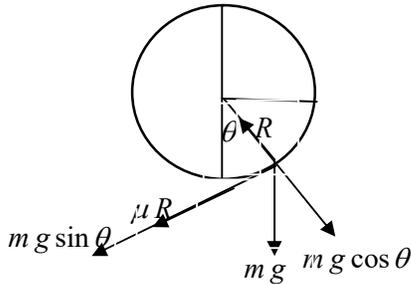
مثال 4:

تتحرك خرزة على سلك دائري خشن مثبت في مستوى رأسي. قذفت الخرزة في بدء الحركة من أسفل نقطة في السلك بسرعة v_1 تكاد تكفي لتصل الخرزة إلى القطر الأفقي للسلك. فإذا عادت

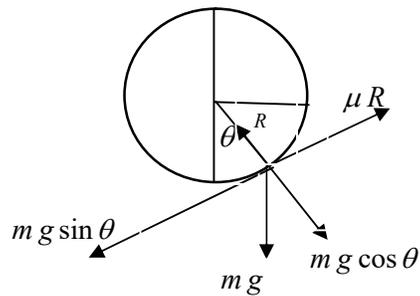
الخرزة ثانية إلى أسفل موضع بسرعة v_2 فأثبت أن $\frac{v_2}{v_1} = \left(\frac{1-2\mu^2-3\mu e^{-\mu\pi}}{1-2\mu^2+3\mu e^{\mu\pi}} \right)^{\frac{1}{2}}$ حيث μ

معامل الاحتكاك.

الحل



الحركة أثناء الصعود



الحركة أثناء الهبوط

معادلنا الحركة لخرزة تتحرك على سلك دائري خشن نصف قطره a ومثبت في مستوى رأسي

أثناء الصعود هما

$$-ma\dot{\theta}^2 = mg \cos \theta - R \quad (1)$$

$$m a \ddot{\theta} = -m g \sin \theta - \mu R \quad (2)$$

وبضرب (1) في μ والطرح من (2) نحصل على

$$\ddot{\theta} + \mu \dot{\theta}^2 = \frac{-g}{a} (\sin \theta + \mu \cos \theta) \quad (3)$$

المعادلة (3) يمكن كتابتها على الصورة

$$\frac{d\dot{\theta}^2}{d\theta} + 2\mu\dot{\theta}^2 = \frac{-2g}{a} (\sin \theta + \mu \cos \theta) \quad (4)$$

والمعادلة (4) تمثل معادلة تفاضلية خطية حلها العام هو

$$\dot{\theta}^2 = e^{-2\mu\theta} \left[\frac{-2g}{a} \int e^{2\mu\theta} (\sin \theta + \mu \cos \theta) d\theta + c_1 \right] \quad (5)$$

حيث c_1 ثابت يعين من الشروط الابتدائية للحركة وهي عند $\theta = 0$ كانت $\dot{\theta} = \frac{v_1}{a}$

وبإجراء التكامل في (5) واستخدام الشروط الابتدائية نجد أن $c_1 = \frac{v_1^2}{a^2} + \frac{2g(2\mu^2 - 1)}{a(4\mu^2 + 1)}$ وبذلك

تصبح (5) بعد التبسيط على الصورة

$$\dot{\theta}^2 = \left(\frac{v_1^2}{a^2} + \frac{2g(2\mu^2 - 1)}{a(4\mu^2 + 1)} \right) e^{-2\mu\theta} - \frac{2g}{a(4\mu^2 + 1)} (2\mu \sin \theta - \cos \theta) - \frac{2\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} (2\mu \cos \theta + \sin \theta) \quad (6)$$

وحيث أن سرعة القذف تكاد تكفي لتصل الخرزة إلى القطر الأفقي فإنه عند $\theta = \frac{\pi}{2}$ تكون $\dot{\theta} = 0$

وبذلك نحصل من (6) على

$$v_1^2 = \frac{2ag}{4\mu^2 + 1} (1 - 2\mu^2 + 3\mu e^{\mu\pi}) \quad (7)$$

وعندما تهبط الخرزة من عند القطر الأفقي حتى تصل إلى موضع القذف بسرعة v_2 تصبح

معادلتها الحركة على الصورة

$$-m a \dot{\theta}^2 = m g \cos \theta - R \quad (8)$$

$$m a \ddot{\theta} = \mu R - m g \sin \theta \quad (9)$$

وبضرب (8) في μ والجمع على (9) نحصل على

$$\ddot{\theta} - \mu \dot{\theta}^2 = \frac{g}{a} (\mu \cos \theta - \sin \theta) \quad (10)$$

المعادلة (10) يمكن كتابتها على الصورة

$$\frac{d\dot{\theta}^2}{d\theta} - 2\mu\dot{\theta}^2 = \frac{2g}{a} (\mu \cos \theta - \sin \theta) \quad (11)$$

والمعادلة (11) تمثل معادلة تفاضلية خطية حلها العام هو

$$\dot{\theta}^2 = e^{2\mu\theta} \left[\frac{2\mu g}{a} \int e^{-2\mu\theta} \cos \theta d\theta - \frac{2g}{a} \int e^{-2\mu\theta} \sin \theta d\theta + c_2 \right] \quad (12)$$

حيث c_2 ثابت يعين من الشروط الابتدائية للحركة وهي عند $\theta = \frac{\pi}{2}$ كانت $\dot{\theta} = 0$

وبإجراء التكامل في (12) واستخدام الشروط الابتدائية نجد أن $c_2 = -\frac{6\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} e^{-\mu\pi}$ وبذلك

تصبح (12) بعد التبسيط على الصورة

$$\dot{\theta}^2 = \frac{2\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} (\sin \theta - 2\mu \cos \theta) + \frac{2g}{a(4\mu^2 + 1)} (2\mu \sin \theta + \cos \theta) - \frac{6\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} e^{-\mu\pi} \quad (13)$$

وحيث أنه عند $\theta = 0$ تكون $\dot{\theta} = \frac{v_2}{a}$ وبذلك نحصل من (13) على

$$v_2^2 = \frac{2ag}{4\mu^2 + 1} (1 - 2\mu^2 - 3\mu e^{-\mu\pi}) \quad (14)$$

ومن المعادلتين (14), (7) نحصل على $\frac{v_2}{v_1} = \left(\frac{1 - 2\mu^2 - 3\mu e^{-\mu\pi}}{1 - 2\mu^2 + 3\mu e^{\mu\pi}} \right)^{\frac{1}{2}}$

استنتج معادلة حركة جسيم بالنسبة لجسيم آخر في الفراغ.

نعتبر جسيمين كتليتهما m_1, m_2 ومتجهي موضعيهما بالنسبة لنقطة ثابتة في الفراغ هما \vec{r}_1, \vec{r}_2 ومتجه موضع الجسيم m_1 بالنسبة للجسيم m_2 هو $\vec{r} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2$ وبالتالي تكون معادلتى حركة الجسيمين هما

$$m_1 \vec{a}_1 = \vec{F}_{21} \quad (1)$$

$$m_2 \vec{a}_2 = \vec{F}_{12} \quad (2)$$

وحيث أن عجلة الجسيم m_1 بالنسبة لعجلة الجسيم m_2 هي $\vec{a} = \vec{a}_1 - \vec{a}_2$ وبالتالي فإن معادلة حركة الجسيم m_1 بالنسبة للجسيم m_2 تكون

$$m_1 \vec{a} = m_1 \vec{a}_1 - m_1 \vec{a}_2 \quad (3)$$

وبالتعويض من (1) في (3) نحصل على

$$m_1 \vec{a} = \vec{F}_{21} + \vec{F}_{in} \quad (4)$$

حيث $\vec{F}_{in} = -m_1 \vec{a}_2$ وحيث أن $\vec{F}_{21} = -\vec{F}_{12}$ فإن (4) تصبح على الصورة

$$m_1 \vec{a} = -\vec{F}_{12} - m_1 \vec{a}_2 \quad (5)$$

وبالتعويض من (2) في (5) نحصل على

$$m_1 \vec{a} = -(m_1 + m_2) \vec{a}_2 \quad (6)$$

وبضرب طرفي (6) في m_2 نحصل على

$$\frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \vec{a} = -\vec{F}_{12} = \vec{F}_{21} \quad (7)$$

المعادلة (7) يمكن كتابتها على الصورة

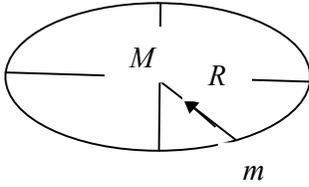
$$\mu \vec{a} = \vec{F}_{21} \quad (8)$$

حيث $\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2}$ والمعادلة (8) تمثل معادلة حركة الجسم m_1 بالنسبة للجسم m_2 في الفراغ

مثال 5:

خيطة خرزة كتلتها m في سلك دائري أملس نصف قطره a وكتلته M والإثنان موضوعان في سكون على منضدة أفقية ملساء إذا أعطيت الخرزة سرعة V في اتجاه المماس للسلك فأوجد رد فعل السلك على الخرزة.

الحل



حيث أن معادلتى حركة الخرزة بالنسبة للسلك هما

$$-\mu a \dot{\theta}^2 = -R \quad (1)$$

$$\mu a \ddot{\theta} = 0 \quad (2)$$

حيث $\mu = \frac{mM}{m+M}$ تسمى الكتلة المختزلة لكتلتى الخرزة والسلك.

وبتكامل (2) نحصل على $\dot{\theta} = c_1$ حيث c_1 ثابت يعين من الشروط الابتدائية للحركة وهي

عند $\theta = 0$ كانت $\dot{\theta} = \frac{V}{a}$ ومنها نحصل على $c_1 = \frac{V}{a}$ وبذلك تصبح $\dot{\theta} = \frac{V}{a}$ وبالتعويض في

المعادلة (1) نحصل على رد فعل السلك على الخرزة في الصورة $R = \mu \frac{V^2}{a}$

مثال 6:

تنزلق حلقة صغيرة كتلتها m على سلك دائري خشن نصف قطره a مثبت في مستوى أفقي. إذا قذفت الحلقة بسرعة V في اتجاه المماس أثبت أنها تسكن بعد ما تدور حول السلك زاوية

$$\text{مقدارها } \frac{1}{2\mu} \sinh^{-1} \frac{V^2}{ag} \text{ حيث } \mu \text{ معامل الاحتكاك.}$$

الحل

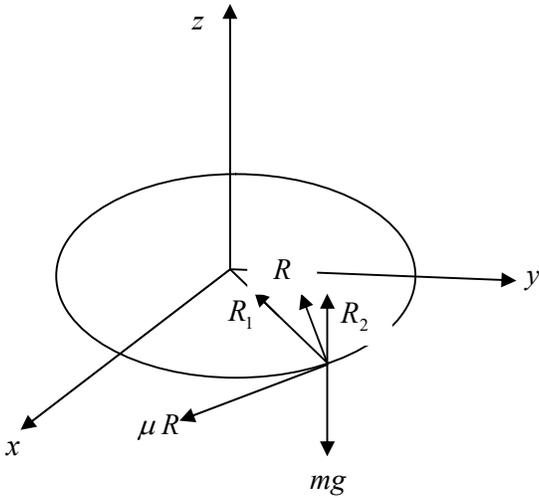
حيث أن معادلات حركة الحلقة على السلك الدائري الأفقي الخشن هي

$$-ma\dot{\theta}^2 = -R_1 \quad (1)$$

$$ma\ddot{\theta} = -\mu R \quad (2)$$

$$R_2 = -mg \quad (3)$$

$$R = \sqrt{R_1^2 + R_2^2} \quad (4)$$



وبالتعويض من (3), (1) في (4) نحصل على

$$R = \sqrt{m^2 a^2 \dot{\theta}^4 + m^2 g^2} \quad (4)$$

وبالتعويض من (4) في (2) نحصل على

$$\ddot{\theta} = -\mu \sqrt{\left(\frac{g}{a}\right)^2 + \dot{\theta}^4} \quad (5)$$

المعادلة (5) يمكن كتابتها على الصورة

$$\frac{d\dot{\theta}^2}{\sqrt{\left(\frac{g}{a}\right)^2 + \dot{\theta}^4}} = -2\mu d\theta \quad (6)$$

وبتكامل المعادلة (6) واستخدام الشرط الابتدائي عند $\theta = 0$ كانت $\theta = \frac{V}{a}$ نحصل على

$$\theta = \frac{1}{2\mu} \sinh^{-1} \frac{V^2}{ag}$$

مثال

أنبوبة رفيعة ملساء مثبتة في مستوى رأسي على شكل قطع مكافئ محوره رأس ورأسه إلى أسفل وطول وتره البؤري العمودي يساوى $4a$. إذا بدأ جسيم كتلته m الانزلاق من السكون داخل الأنبوبة من نقطة على ارتفاع h من رأس القطع فأثبت أن مقدار ضغط الجسيم عند أي موضع يساوى $\frac{2mg(h+a)}{\rho}$ حيث ρ نصف قطر التقوس عند هذا الموضع.

الحل

من الهندسة يتضح ان الاحداثيات المناسبة لدراسة الحركة هي الاحداثيات الذاتية و بالتالى فان معادلتا حركة جسيم يتحرك في أنبوبة رفيعة ملساء مثبتة في مستوى رأسي على شكل قطع مكافئ محوره رأس ورأسه إلى أسفل هما

$$m \ddot{s} = -mg \sin \psi \quad (1)$$

$$m \frac{\dot{s}^2}{\rho} = R - mg \cos \psi \quad (2)$$

و معادلة القطع المكافئ هي

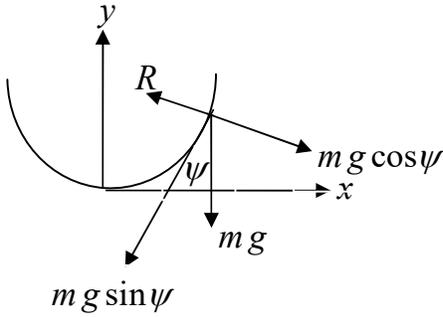
$$x^2 = 4ay \quad (3)$$

المعادلة (1) يمكن كتابتها على الصورة

$$\dot{s} d\dot{s} = -g \sin \psi ds \quad (4)$$

ومن هندسة الشكل نجد أن $\sin \psi ds = dy$ وبذلك تصبح المعادلة (4) على الصورة التالية

$$\dot{s} d\dot{s} = -g dy \quad (5)$$



وبتكامل المعادلة (5) نحصل على

$$\dot{s}^2 = -2g y + c_1 \quad (6)$$

حيث c_1 ثابت يعين من الشرط الابتدائي للحركة و هو $\dot{s}=0$ عند $y=h$ ومنها نحصل على

$c_1 = 2g h$ وبذلك تصبح (6) على الصورة التالية

$$\dot{s}^2 = 2g(h - y) \quad (7)$$

وبالتعويض من (7) في (2) نحصل على

$$R = \frac{2mg(h - y) + mg\rho \cos\psi}{\rho} \quad (8)$$

وبتفاضل (3) بالنسبة إلى x نحصل على

$$x = 2a \tan\psi \quad (9)$$

وبتفاضل (9) بالنسبة إلى ψ واستخدام (9), (3) نحصل على

$$\frac{dx}{d\psi} = 2a \sec^2\psi = 2a(\tan^2\psi + 1) = 2(a + y) \quad (10)$$

وحيث أن

$$\rho = \frac{ds}{d\psi} = \frac{ds}{dx} \frac{dx}{d\psi} = \sec\psi \frac{dx}{d\psi} \Rightarrow \rho \cos\psi = \frac{dx}{d\psi} = 2(a + y) \quad (11)$$

وبالتعويض من (11) في (8) نحصل على $R = \frac{2mg(h+a)}{\rho}$ وهذا هو المطلوب إثباته.

مثال 1:

ينزلق جسيم على السطح الخارجي لكرة ملساء مثبتة اذا بدأ الجسيم حركته من السكون عند أعلي نقطة من الكرة فأوجد سرعة الجسيم عند أي موضع و كذلك رد الفعل للكرة على الجسيم عند أي موضع ثم أوجد الموضع الذي يترك فيه الجسيم سطح الكرة.

الحل

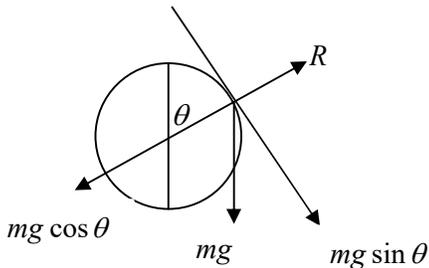
معادلتا حركة جسيم على السطح الخارجي لكرة ملساء مثبتة هما

$$-m a \dot{\theta}^2 = R - mg \cos\theta \quad (1)$$

$$m a \ddot{\theta} = mg \sin\theta \quad (2)$$

المعادلة (2) يمكن كتابتها على الصورة

$$\dot{\theta} d\theta = \frac{g}{a} \sin\theta d\theta \quad (3)$$



وبتكامل المعادلة (3) نحصل على

$$\frac{1}{2} \dot{\theta}^2 = -\frac{g}{a} \cos \theta + c_1 \quad (4)$$

حيث c_1 ثابت يعين من الشرط الابتدائي للحركة وهو عند $\theta = 0$ كانت $\dot{\theta} = 0$ ومنه نحصل على

$$c_1 = \frac{g}{a} \quad \text{وبذلك تصبح المعادلة (4) على الصورة التالية}$$

$$\dot{\theta}^2 = \frac{2g}{a} (1 - \cos \theta) \quad (5)$$

ومن المعادلة (5) نحصل على سرعة الجسم عند أي موضع على الصورة التالية

$$v = \sqrt{2ag(1 - \cos \theta)} \quad (6)$$

وبالتعويض من (5) في (1) نحصل على رد فعل سطح الكرة على الجسم عند أي موضع في

الصورة التالية

$$R = 3mg \cos \theta - 2mg \quad (7)$$

وعندما يترك الجسم سطح الكرة تكون $R = 0$ ومن هذا الشرط نحصل على الموضع الذي عنده

$$\theta = \cos^{-1} \frac{2}{3} \quad \text{يترك الجسم سطح الكرة وهو}$$

مثال 2:

تنزلق حلقة الى اسفل سلك دائري خشن مثبت في مستوى رأسي اذا كان معامل الاحتكاك يساوى $\frac{1}{\sqrt{2}}$ وبدأ الجسم من سكون من نهايه قطر أفقى . أثبت أنه يسكن قبل أن يصل الى أسفل النقطه .

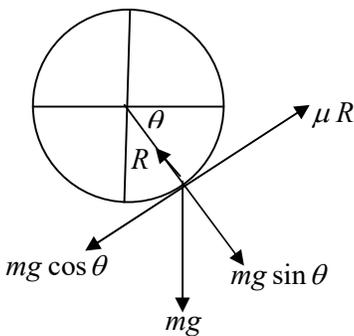
الحل:

معادلتا الحركة لحلقة تنزلق إلى أسفل سلك دائري خشن نصف قطره a ومثبت في مستوى رأسي هما

$$-ma\dot{\theta}^2 = mg \sin \theta - R \quad (1)$$

$$ma\ddot{\theta} = mg \cos \theta - \mu R \quad (2)$$

وبضرب (1) في μ والطرح من (2) نحصل على



$$\ddot{\theta} + \mu\dot{\theta}^2 = \frac{g}{a}(\cos\theta - \mu\sin\theta) \quad (3)$$

المعادلة (3) يمكن كتابتها على الصورة

$$\frac{d\dot{\theta}^2}{d\theta} + 2\mu\dot{\theta}^2 = \frac{2g}{a}(\cos\theta - \mu\sin\theta) \quad (4)$$

والمعادلة (4) تمثل معادلة تفاضلية خطية حلها العام هو

$$\dot{\theta}^2 = e^{-2\mu\theta} \left[\frac{2g}{a} \int e^{2\mu\theta} (\cos\theta - \mu\sin\theta) d\theta + c_1 \right] = e^{-2\mu\theta} (I_1 - I_2 + c_1) \quad (5)$$

$$، I_1 = \frac{2g}{a} \int e^{2\mu\theta} \cos\theta d\theta = \frac{2g}{a} e^{2\mu\theta} \left(\frac{2\mu \cos\theta + \sin\theta}{4\mu^2 + 1} \right) \text{ حيث}$$

$$، I_2 = \frac{2\mu g}{a} \int e^{2\mu\theta} \sin\theta d\theta = \frac{2\mu g}{a} e^{2\mu\theta} \left(\frac{2\mu \sin\theta - \cos\theta}{4\mu^2 + 1} \right)$$

c_1 ثابت يعين من الشرط الابتدائي للحركة وهو عند $\theta = 0$ كانت $\dot{\theta} = 0$

وبإجراء التكامل في (5) واستخدام الشرط الابتدائي للحركة نجد أن $c_1 = -\frac{6\mu g}{a(4\mu^2 + 1)}$ وبذلك

تصبح (5) بعد التبسيط على الصورة

$$\begin{aligned} \dot{\theta}^2 = & \frac{2g}{a(4\mu^2 + 1)} (2\mu \cos\theta + \sin\theta) - \frac{2\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} (2\mu \sin\theta - \cos\theta) \\ & - \frac{6\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} e^{-2\mu\theta} \end{aligned} \quad (6)$$

وحيث أن الجسم يصل إلى أسفل نقطة عندما تكون $\theta = \frac{\pi}{2}$ وبحساب $\dot{\theta}^2$ عندما $\theta = \frac{\pi}{2}$ نجد أن

$$\dot{\theta}^2 = -\frac{6\mu g}{a(4\mu^2 + 1)} e^{-\mu\pi} < 0$$

الموضع الذي يسكن عنده الجسم نكتب معادلتنا إتران الجسم وهما

$$R = m g \sin \theta \quad (7)$$

$$\mu R = m g \cos \theta \quad (8)$$

ومن المعادلتين (8)، (7) نحصل على $\tan \theta = \frac{1}{\mu} = \sqrt{2}$ ومنها نحصل على موضع سكون

الجسيم وهو $\theta = \tan^{-1} \sqrt{2}$.

مثال 1:

يتحرك جسيم في المستوى الديكارتي $(x - y)$ بحيث أن معادلتيه البارامتريتين هما

$$x = k(1 - \cos \omega t), y = k(\omega t - \sin \omega t)$$

(1) مقدار واتجاه سرعة وعجلة الجسيم عند أي لحظة .

(2) إذا كانت ϕ هي زاوية اتجاه السرعة مع المحور x ، ϕ' هي زاوية اتجاه العجلة مع نفس

المحور فأثبت أن $\phi' = 2\phi$.

(3) اثبت أن طاقة حركة الجسيم تعطى بالعلاقة $T = max$ حيث m كتلة الجسيم، a مقدار

عجلته.

الحل

حيث أن الجسيم يتحرك في المستوى الديكارتي فإن متجه موضعه يكون

$$\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} \quad (1)$$

ومتجه سرعته يكون

$$\vec{v} = \dot{\vec{r}} = \dot{x}\hat{i} + \dot{y}\hat{j} \quad (2)$$

ومتجه عجلته يكون

$$\vec{a} = \ddot{\vec{r}} = \ddot{x}\hat{i} + \ddot{y}\hat{j} \quad (3)$$

وحيث أن المعادلتين البارامتريتين للجسيم في المستوى الديكارتي هما

$$x = k(1 - \cos \omega t), y = k(\omega t - \sin \omega t) \quad (4)$$

بتفاضل (4) بالنسبة للزمن مرتين نحصل على

$$\dot{x} = k\omega \sin \omega t, \dot{y} = k\omega(1 - \cos \omega t) \quad (5)$$

$$\ddot{x} = k\omega^2 \cos \omega t, \ddot{y} = k\omega^2 \sin \omega t \quad (6)$$

بالتعويض من (5),(6) في (3) نحصل على متجهي السرعة والعجلة في الصورتين التاليتين

$$\vec{v} = k\omega \sin \omega t \hat{i} + k\omega(1 - \cos \omega t) \hat{j} \quad (7)$$

$$\vec{a} = k\omega^2 \cos \omega t \hat{i} + k\omega^2 \sin \omega t \hat{j} \quad (8)$$

ومن المعادلتين (7), (8) نحصل على أن مقدار السرعة و مقدار العجلة كالتالي

$$|\vec{v}| = k\omega \sqrt{2(1 - \cos \omega t)} \quad (9)$$

$$|\vec{a}| = k\omega^2 \quad (10)$$

وحيث أن ϕ هي زاوية اتجاه السرعة مع المحور x فإن

$$\tan \phi = \frac{\dot{y}}{\dot{x}} = \frac{1 - \cos \omega t}{\sin \omega t} = \frac{2 \sin^2 \frac{\omega t}{2}}{2 \sin \frac{\omega t}{2} \cos \frac{\omega t}{2}} = \tan \frac{\omega t}{2} \quad (11)$$

ومن المعادلة (11) نحصل على أن

$$\phi = \frac{\omega t}{2} \quad (12)$$

وحيث أن ϕ' هي زاوية اتجاه العجلة مع محور x فإن

$$\tan \phi' = \frac{\ddot{y}}{\ddot{x}} = \tan \omega t \quad (13)$$

ومن المعادلة (13) نحصل على أن

$$\phi' = \omega t \quad (14)$$

ومن المعادلتين (14),(12) نحصل على أن

$$\phi' = 2\phi \quad (15)$$

وحيث أن طاقة حركة الجسيم تعين من العلاقة

$$T = \frac{1}{2}mv^2 \quad (16)$$

وبالتعويض من (9) في (16) واستخدام (4) نحصل على أن

$$T = m a x \quad (17)$$

مثال 2:

جسيم كتلته m يتحرك خلال مسار معادلتيه البارامتريتين هما $x = x_0 \cos \omega_1 t, y = y_0 \sin \omega_2 t$

حيث $\omega_1, \omega_2, x_0, y_0$ ثوابت، t بارامتر أوجد

(أ) مركبتي القوة وما هو شرط أن تكون القوة مركزية.

(ب) طاقة الجهد للجسيم كدالة في x, y .

(ج) طاقة حركة الجسيم ثم أثبت أن الطاقة الكلية للجسيم ثابتة.

الحل

(أ) حيث أن المعادلتين البارامتريتين لمسار الجسيم هما

$$x = x_0 \cos \omega_1 t, y = y_0 \sin \omega_2 t \quad (1)$$

وبتفاضل المعادلتين في (1) مرتين بالنسبة للبارامتر t نحصل على مركبتين العجلة للجسيم على

الصورتين التاليتين

$$\ddot{x} = -\omega_1^2 x_0 \cos \omega_1 t, \ddot{y} = -\omega_2^2 y_0 \sin \omega_2 t \quad (2)$$

ومن قانون نيوتن الثاني واستخدام (1) نحصل على مركبتي القوة المؤثرة على الجسيم في

الصورتين التاليتين

$$\begin{aligned} F_x &= m \ddot{x} = -m \omega_1^2 x \cdot \cos \omega_1 t = -m \omega_1^2 x, \\ F_y &= m \ddot{y} = -m \omega_2^2 y \cdot \sin \omega_2 t = -m \omega_2^2 y \end{aligned} \quad (3)$$

وبالتالي يكون متجه القوة المؤثرة على الجسم في الصورة التالية

$$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} = -m \omega_1^2 x \hat{i} - m \omega_2^2 y \hat{j} \quad (4)$$

وشرط أن تكون القوة \vec{F} قوة مركزية هو $\omega_1 = \omega_2$ وذلك لأنه في هذه الحالة تكون القوة \vec{F} على

الصورة التالية

$$\vec{F} = -m \omega_1^2 (x \hat{i} + y \hat{j}) = -m \omega_1^2 \vec{r} \quad (5)$$

(ب) ولايجاد طاقة الجهد V للجسيم نستخدم العلاقة بين القوة المحافضة \vec{F} وطاقة الجهد V

وهي

$$\vec{F} = -\vec{\nabla} V \quad (6)$$

والمعادلة (6) يمكن كتابتها في الصورة التالية

$$F_x = -m \omega_1^2 x = -\frac{\partial V}{\partial x}, F_y = -m \omega_2^2 y = -\frac{\partial V}{\partial y} \quad (7)$$

وبفصل المتغيرات للمعادلات في (7) والتكامل نحصل على

$$V = \frac{1}{2} m \omega_1^2 x^2 + \frac{1}{2} m \omega_2^2 y^2 + c \quad (8)$$

حيث c ثابت يمكن اختياره صفر عند نقطة الأصل وبذلك تكون طاقة الجهد للجسيم كدالة في

x, y على الصورة التالية

$$V = \frac{1}{2} m (\omega_1^2 x^2 + \omega_2^2 y^2) \quad (9)$$

(ج) ولإيجاد طاقة الحركة للجسيم نعلم أن طاقة الحركة للجسيم تعين من العلاقة

$$T = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) \quad (10)$$

وبتفاضل المعادلتين في (1) بالنسبة للبارامتر t نحصل على مركبتين السرعة للجسيم على

الصورتين التاليتين

$$\dot{x} = -\omega_1 x_0 \sin \omega_1 t, \dot{y} = \omega_2 y_0 \cos \omega_2 t \quad (11)$$

وبالتعويض من (11) في (10) نحصل على طاقة الحركة للجسيم في الصورة التالية

$$T = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (\omega_1^2 x_0^2 \sin^2 \omega_1 t + \omega_2^2 y_0^2 \cos^2 \omega_2 t) \quad (12)$$

وحيث أن الطاقة الكلية للجسيم (E) = طاقة الحركة للجسيم (T) + طاقة الجهد للجسيم (V) فإن

$$\begin{aligned} E &= T + V \\ &= \frac{1}{2} m (\omega_1^2 x_0^2 \sin^2 \omega_1 t + \omega_2^2 y_0^2 \cos^2 \omega_2 t) + \frac{1}{2} m (\omega_1^2 x_0^2 \cos^2 \omega_1 t + \omega_2^2 y_0^2 \sin^2 \omega_2 t) \quad (13) \\ &= \frac{1}{2} m (\omega_1^2 x_0^2 + \omega_2^2 y_0^2) = \text{cons.} \end{aligned}$$

ويتضح من المعادلة (13) أن الطاقة الكلية للجسيم ثابتة.